

Systemes d'Exploitation II

Ordonnancement

Pablo de Oliveira

Caractéristiques des Processus

Alternance E/S et Calcul

- La plupart des programmes alternent entre:
- des phases de calcul (utilisation du CPU)
- des phases d'Entrée/Sortie (attente des données)
- Quelle est la longueur moyenne d'une phase de calcul ?

Distribution des phases de calcul (CPU Burst)

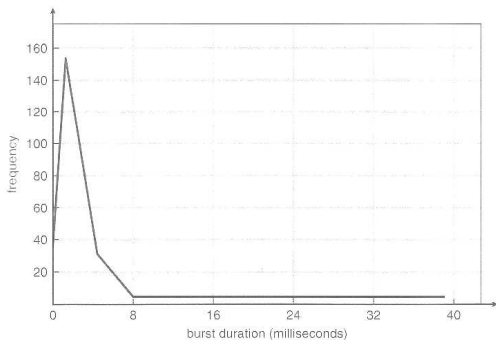


Figure 5.2 Histogram of CPU-burst durations.

- Loi exponentielle
- Phases de CPU longues sont rares
- Correspondent à du calcul sans aucune sortie sur disque, ou d'entrée utilisateur.

Classification des processus

- **CPU-bound** (Limité par le Calcul)
 - processus gourmand en CPU, phases CPU longues
- **IO-bound** (Limité par les E/S)
 - le processus passe son temps à attendre les E/S
- **Intéactif**
 - phases CPU courtes, puis phases E/S très longues (attente de l'utilisateur)

Exemple CPU-Bound vs IO-Bound

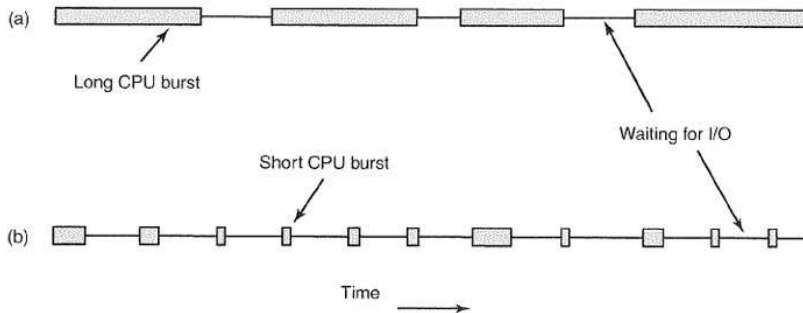


Figure 2-38. Bursts of CPU usage alternate with periods of waiting for I/O. (a) A CPU-bound process. (b) An I/O-bound process.

Ordonnancement

Architecture mono-cœur ou multi-cœur

- Ordonnancement sur un processeur:
 - Plusieurs tâches s'exécutent sur un seul processeur. Un ordonnanceur, passe d'une tâche à l'autre pour simuler une execution concurrente.
- Ordonnancement sur multi-processeur:
 - Plusieurs tâches s'exécutent sur plusieurs processeurs, en parallèle.

Problème

- Quel est le meilleur ordonnanceur ?

Objectifs

- Point de vue Système:
 - Maximiser utilisation CPU
 - Maximiser le débit (nombre de tâches complétées par unité de temps)
- Point de vue Utilisateur:
 - Minimiser la latence:
 - Temps de complétion d'une tâche (durée entre l'arrivée d'une tâche et sa complétion)
 - Temps de réponse (durée entre l'arrivée d'une tâche et le début de son exécution)
 - Minimiser l'attente (durée passée à attendre)

Ordonnanceur Préemptif

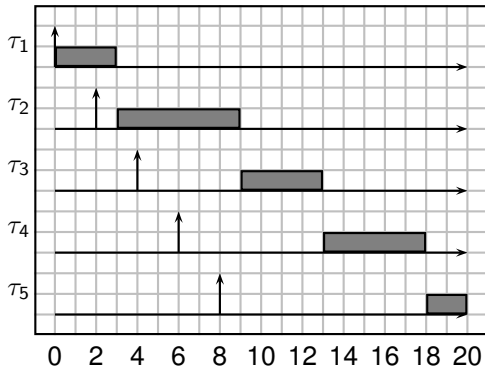
- Un ordonnanceur **Non-Préemptif** n'interrompt jamais une tâche qu'il a commencé.
- Un ordonnanceur **Préemptif** peut interrompre une tâche trop longue, ou bloquée, pour exécuter une autre tâche.

Ordonnancement FCFS

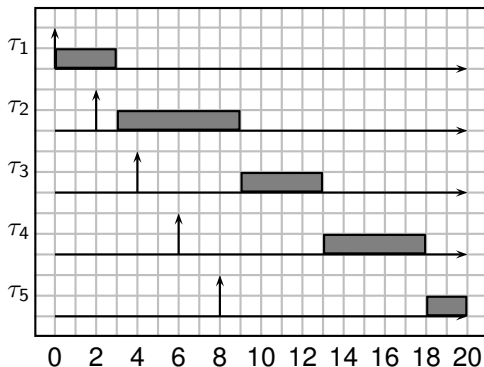
- Premier arrivé premier servi
- Non Prémptif

FCFS: Exemple d'ordonnancement

- Tâches τ_1 à τ_5
- Activation A_i : 0, 2, 4, 6, 8
- Durée D_i : 3, 6, 4, 5, 2



FCFS: Métriques

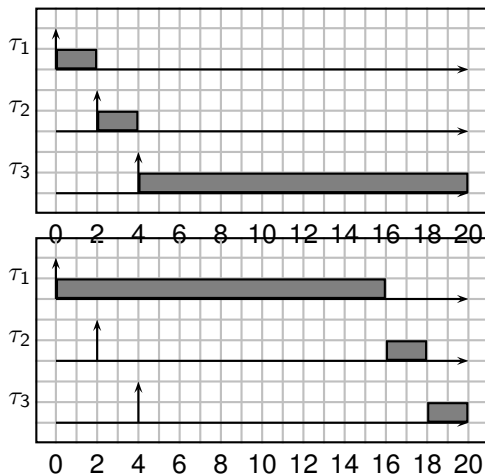


- Utilisation CPU: 100% et Débit: $\frac{5}{20} = 0.25$
- Complétion (total):
 $(3 - 0) + (9 - 2) + (13 - 4) + (18 - 6) + (20 - 8) = 43$
- Réponse/Attente (total): 23 (non-préemptif réponse = attente)

FCFS: Analyse

- Avantages:
 - Simple à implémenter
- Désavantages:
 - Effet de “convoi”: les jobs courts attendent beaucoup derrière un gros job
 - Performance est très variable selon l'ordre des tâches

Effet de convoi: illustration



SJF Shortest Job First (Plus court job d'abord)

SJF est optimal pour réduire le temps d'attente

- On suppose que l'on exécute les processus dans l'ordre $1, 2, \dots, k$
- Soient les durées d'exécution p_1, p_2, \dots, p_k
- Alors le temps d'attente total est:

$$0 + p_1 + (p_1 + p_2) + (p_1 + p_2 + p_3) + \dots = (k-1) \cdot p_1 + (k-2) \cdot p_2 + \dots + p_k$$

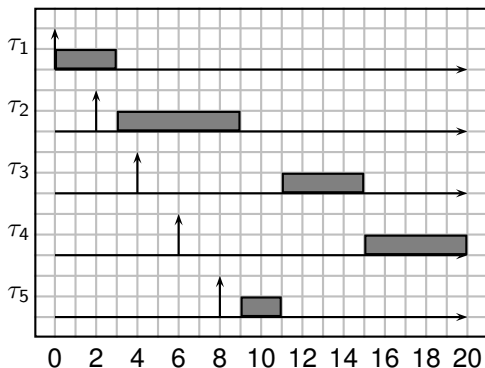
- Pour diminuer le temps d'attente, il faut exécuter d'abord les jobs les plus courts

SJF: deux versions

- Non préemptive: un job n'est pas interrompu
- Préemptive: Shortest-Remaining-Time-First (SRTF)
 - si un job arrive qui est plus court que le temps restant du processus courant, on préempte.

SJF: Exemple d'ordonnancement

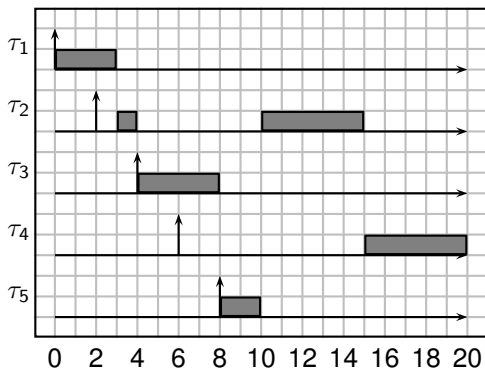
- Version non-préemptive



- Complétion (total): 38
- Attente (total): 18
- Réponse (total): 18

SRTF: Exemple d'ordonnancement

- Version préemptive



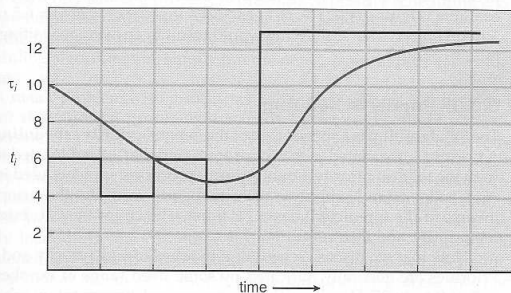
- Complétion (total): 36
- Attente (total): 16
- Réponse (total): 10

SJF/SRTF: Analyse

- Avantages:
 - Optimal pour le temps d'attente moyen
- Désavantages:
 - Difficile à estimer la durée d'un processus
 - Famine: si beaucoup de jobs courts, les jobs longs ne s'exécutent jamais

SJF: Comment estimer le temps d'un processus ?

- Hypothèse: sur une courte fenêtre de temps, la distribution des durées est proche. Utiliser le passé pour prédire l'avenir.
- Moyenne exponentielle: $prediction_{i+1} = \alpha \cdot duree_i + (1 - \alpha) \cdot prediction_i$



CPU burst (t_i)	6	4	6	4	13	13	13	...	
"guess" (τ_i)	10	8	6	6	5	9	11	12	...

Figure 5.3 Prediction of the length of the next CPU burst.

Ordonnancement Round-Robin

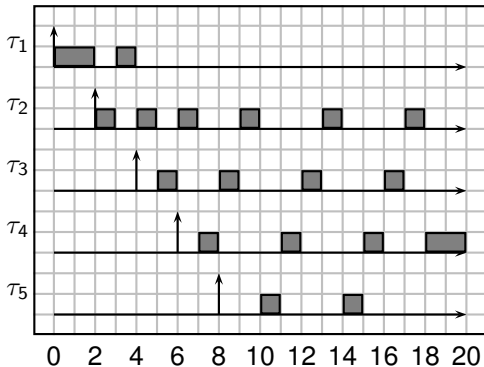
- Ordonnancement en Tourniquet
- On définit un quantum q
- Changement de processus:
 - Si un processus est plus long que q il est préempté
 - Si un processus attend une entrée il est préempté

RR: Intéressant pour contrôler le temps de réponse

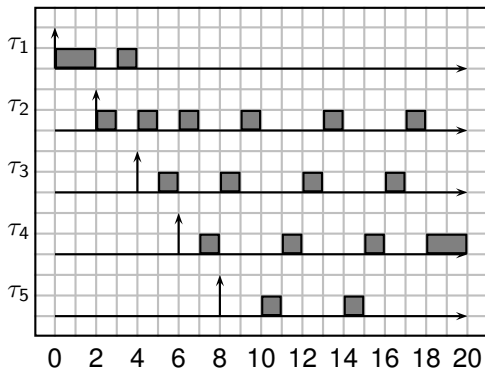
- Avec n processus
 - Chaque processus utilise (environ) $\frac{1}{n}$ du temps CPU
 - Chaque exécution dure au maximum q unités de temps
 - Aucun processus n'attend sans réponse plus de $(n - 1)q$ unités de temps

Exemple d'ordonnancement ($q=1$)

- Tâches τ_1 à τ_5
- Activation A_i : 0, 2, 4, 6, 8
- Durée D_i : 3, 6, 4, 5, 2



RR: Métriques



- Complétion (total): 54
- Réponse (total): 4
- Attente (total): 34

RR: Analyse

- Avantages:
 - Intéressant pour les jobs courts
 - Équitable
 - Moins variable que FCFS
- Désavantages:
 - Pour les jobs longs, le coût de changement de contexte est problématique

RR: Comment choisir q ?

- Trop grand: RR dégénère en FCFS, mauvais pour les jobs courts
- Trop petit: coût de changement de contexte pénalise les jobs longs
- À chaque préemption, on paye le coût de changement de contexte c .
 - Il faut choisir q de 10 à 100 fois plus grand que c
 - En pratique aujourd'hui:
 - q est entre 10ms et 100ms
 - c est entre 0.1ms et 1ms

Ordonnancement Multi-niveaux

- Difficile d'estimer le temps d'un processus.
 - Ordonnanceur adaptatif
- On considère plusieurs priorités.
 - Le processus prêt de plus haute priorité est toujours choisi.
 - Au début tous les processus ont la priorité max.
 - Chaque processus à un quota d'exécution q

Multi-niveaux: Analyse

- Stratégie:
 - Si un processus dépasse un quota q , il est préempté et sa priorité est réduite
 - Si un processus bloque avant q , sa priorité est augmentée
- Résultat:
 - Les processus très courts (IO-bound) se retrouvent avec des priorités élevées
 - Les processus longs (CPU-bound) se retrouvent avec des priorités faibles
- Famine:
 - Pour éviter la famine, les processus “vieux” reçoivent un bonus de priorité

Et dans Linux ?

- Linux 1.2: Round-Robin
- Linux 2.2: Introduit des priorités
- Linux 2.4: Semblable à un ordonnancement Multi-Niveaux en $O(n)$
- Linux 2.6: Multi-Niveaux en $O(1)$
- Linux 2.6.21: CFS (Completely Fair Scheduler), équilibre le temps alloué à chaque tâche en utilisant un RB-Tree
(<http://www.ibm.com/developerworks/library/l-completely-fair-scheduler/>)

Et le multi-coeur ?

- Problème complexe, recherche en cours.
- Quelques problèmes intéressants:
 - Affinité: mettre les tâches qui communiquent sur le même processeur
 - Équilibrage de charge: répartir les tâches équitablement entre les processeurs
 - Migration: coûteuse entre deux processeurs différents

Résumé

- SJF et SRTF optimaux pour le temps d'attente
 - Mais difficile de prédire le temps d'un processus
- RR équitable
 - Intéressant pour les processus interactifs
 - Peu de variabilité entre processus
- FCFS simple à implémenter
 - Performance très variable, effet de convoi
- Multi-Niveaux Efficace pour gérer aussi bien des jobs CPU et IO-bound